# Travail , énergie potentielle de pesanteur , énergie mécanique

## I - Energie potentielle de pesanteur :

### 1) Notion d'énergie potentielle de pesanteur :

On a étudié une forme d'énergie, c'est l'énergie cinétique que possède un corps matériel du fait de son mouvement, nous allons voir dans cette leçon une autre forme d'énergie : c'est l'énergie potentielle de pesanteur.
L'énergie potentielle de pesanteur d'un solide est une énergie qu'il possède dans le champ de pesanteur grâce à sa position par rapport à la terre.

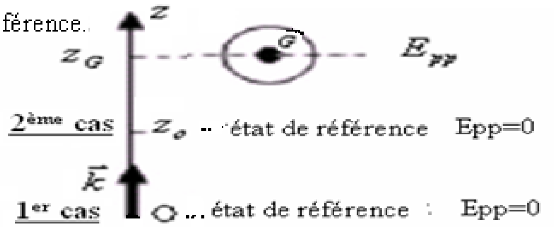
### 2) Expression de l'énergie potentielle de pesanteur :

L'énergie potentielle de pesanteur d'un solide de masse m est donnée par la relation suivante:

$$E_{pp}=m.g.\,z + C$$

$E_{pp}$: énergie potentielle de pesanteur en (J)
g : l'intensité de pesanteur en (N/kg)
C: constante qui se détermine à partir de l'état de référence.
z: l'altitude du centre de gravité du corps en (m).

Par convention l'énergie potentielle d'un solide est nulle au niveau pris comme état de référence.

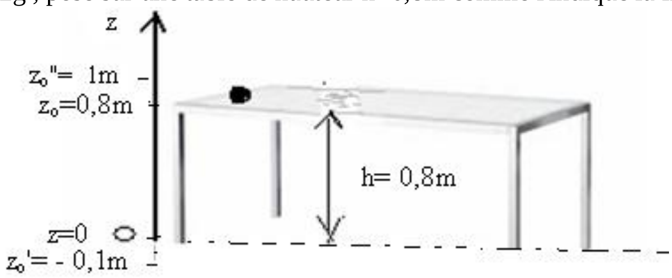



1er cas : si l'état de référence est Epp=0 lorsque z=0
0= m.g .0 +C donc : C=0 dans ce cas : $E_{pp}$=m.g.z

2ème cas : si l'état de référence est Epp=0 lorsque z=$z_o$
0= m.g .$z_o$ +C donc : C= -m.g.$z_o$ : dans ce cas : $E_{pp}$=m.g( z-.$z_o$ )

<u>Remarque</u>. - l'énergie potentielle est une valeur algébrique.
-La valeur de l'énergie potentielle de pesanteur d'un corps dépend du choix de l'état de référence

<u>Exemple</u> : Un corps ponctuel de masse m= 2g , posé sur une table de hauteur h=0,8m comme l'indique la figure suivante :




Calculer l'énergie potentielle de pesanteur du corps dans chacun des cas suivants :
a) Etat de référence : Epp=0 lorsque z=0
b) Etat de référence :Epp=0 lorsque $z_o$=0,8m
c) Etat de référence :Epp=0 lorsque $z_o$'= - 0,1m
d) Etat de référence :Epp=0 lorsque $z_o$"= 1m.

-----------------------------------------------

On a : Epp= m.g.z+C
a) Pour Epp=0 lorsque z=0 , C=0 donc : Epp= m.g $z_G$ $= 2.10^{-3}\times 10\times 0{,}8 = 0{,}016 J$
b) Pour Epp=0 lorsque $z_o$=0,8m , Epp= m.g.$z_o$+C d'où : C= m.g.$z_o$ donc : Epp= m.g ($z_G$-$z_o$)$=2.10^{-3}\times 10(0{,}8-0{,}8)=0$
c) Pour Epp=0 lorsque $z_o$'= - 0,1m , Epp= m.g.z'$_o$+C d'où : C= m.g.z'$_o$ donc : Epp= m.g ($z_G$-z'$_o$)$=2.10^{-3}\times 10[0{,}8-(-0{,}1)] = 0{,}018 J$
d) Pour Epp=0 lorsque $z_o$"= 1m , Epp= m.g.z"$_o$+C d'où : C= m.g.z"$_o$ donc : Epp= m.g ($z_G$-z'$_o$)$=2.10^{-3}\times 10[0{,}8-1)] = -0{,}004 J$

<u>Conclusion</u> : L'energie potentielle d'un corps de masse m dont le centre de gravité est situé à l'altitude $z_G$ : $E_{pp}=m.g.(z_G - z_{réf})$

### 3) Variation de l'énergie potentielle de pesanteur :

La variation de son énergie de potentielle : $\Delta E_{pp} = E_{PP(finale)} - E_{pp(initiale)}$

Lorsqu'un corps se déplace de la position $G_1$ à la position $G_2$ , la variation de son énergie de potentielle :

$$\Delta E_{pp} = E_{PP2} - E_{pp1} = m.g(z_2 - z_1) \qquad (1)$$

Or nous savons que le travail du poids d'un corps durant le déplacement de $G_1$ à $G_2$ :

$$W\vec{P}_{G_1\to G_2} = m.g.(z_1 - z_2) \qquad (2)$$

D'après (1) et (2) on déduit que: $\Delta E_{pp} = -W\vec{P}_{G_1\to G_2}$

pour : $\Delta E_{pp} > 0$ , $z_2 - z_1 > 0$ Le corps gagne de l'énergie potentielle au cours de sa montée.

pour : $\Delta E_{pp} < 0$ , $z_2 - z_1 < 0$ Le corps perd de l'énergie potentielle au cours de sa descente.

## II- Energie mécanique :

### 1) Défintion :

L'énergie mécanique d'un corps solide à un instant donné est la somme de son énergie cinétique et son énergie potentielle de pesanteur à cet instant.

$$E_M = E_c + E_{pp}$$

$E_M$ : energie mécanique en (J)
$E_c$ : energie cinétique en (J)
$E_{pp}$ : energie potentielle de pesanteur en (J)

## 2 ) Conservation de l'énergie mécanique :

### a) Cas d'un corps en chute libre:

O n considère un corps solide de masse m en chute libre sous l'action de son poids.
En appliquant le théorème de l'énergie cinétique sur le corps entre les positions $G_1$et $G_2$:

$\Delta Ec_{G_1\to G_2} = \Sigma W\vec{F}_{G_1\to G_2}$ le corps en chute libre est soumis uniquement à l'action de son poids , donc $\Delta Ec_{G_1\to G_2} = W\vec{P}_{G_1\to G_2}$

d'où : $$\Delta Ec_{G_1\to G_2} = m.g(z_1 - z_2) \qquad (1)$$

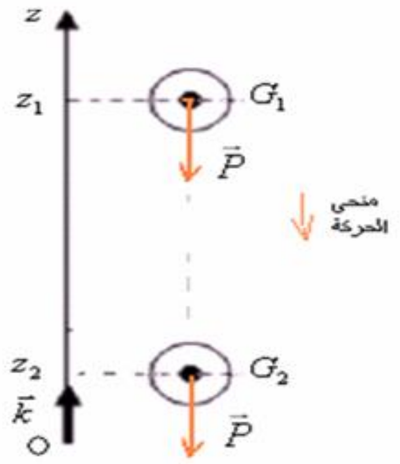
L'énergie potentielle de pesanteur du corps dans la position $G_1$: $E_{pp1}=m.g.\,z_1 + C$

et, l'énergie potentielle de pesanteur du corps dans la position $G_2$: $E_{pp2}=m.g.\,z_2 + C$

Donc la variation de l'énergie potentielle du corps entre $G_1$et $G_2$ est:

$$\begin{aligned}\Delta E_{pp} &= E_{pp2} - E_{pp1}\\ &= m.g.z_2 + C - (m.g.z_1 + C)\\ &= m.g.z_2 + C - m.g.z_1 - C\\ &= m.g.z_2 - m.g.z_1\end{aligned}$$

$$\Delta E_{pp} = m.g.(z_2 - z_1) \qquad (2)$$




d'après (1) et (2) on a : $\Delta Ec_{G_1\to G_2} = -\Delta E_{pp\,G_1\to G_2}$

d'où
$$Ec_2 - Ec_1 = -(E_{pp2} - E_{pp1})$$
$$Ec_2 - Ec_1 = E_{pp1} - E_{pp2}$$
$$\underbrace{Ec_2 + E_{pp2}}_{E_{m2}} = \underbrace{Ec_1 + E_{pp1}}_{E_{m1}}$$

Donc il y'a conservation de l'énergie mécanique du corps entre les positions $G_1$ et $G_2$.

:

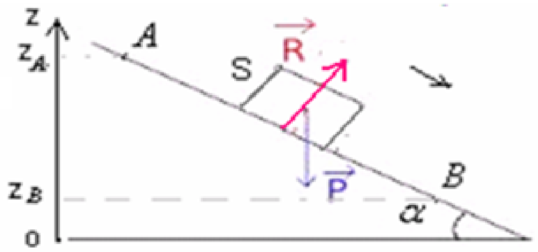
### b) Cas de glissement d'un corps solide sans frottement sur un plan incliné :

On considère un corps solide en état de glissement sans frottement sur un plan incliné comme l'indique la figure suivante:

Le corps est soumis à l'action de deux forces:

$\vec{P}$ : son poids.

et $\vec{R}$ : la réaction du plan incliné.




En appliquant le théorème de l'énergie cinétique sur le corps entre les positions A et B:

$$\Delta Ec_{A\to B} = \Sigma W\vec{F}_{A\to B}$$
$$\Delta Ec_{A\to B} = W\vec{P}_{A\to B} + W\vec{R}_{A\to B}$$ et on a: $W\vec{R}_{A\to B} = 0$

donc: $\Delta Ec_{A\to B} = W\vec{P}_{A\to B}$

or : $\Delta E_{pp\,A\to B} = -W\vec{P}_{A\to B}$

donc: $\Delta Ec_{A\to B} = -\Delta E_{pp\,A\to B}$

$$\Rightarrow \quad Ec_{(B)} - Ec_{(A)} = E_{pp(A)} - E_{pp(B)}$$
$$Ec_{(B)} + E_{pp(B)} = Ec_{(A)} + E_{pp(A)}$$
$$E_{m(B)} = E_{m(A)}$$

Donc il y'a conservation de l'énergie mécanique du corps entre A et B.
On dit que le poids est une force conservative , car malgré que le poids travail au cours du mouvement il y'a conservation de l'énergie mécanique.

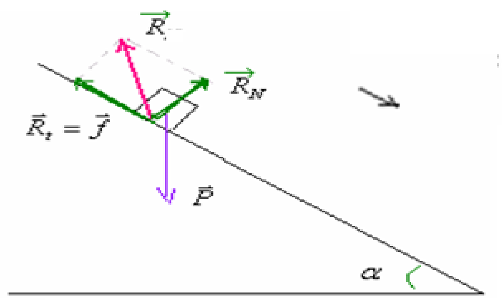
## 3 ) Cas où il n'y'a pas conservation de l'énergie mécanique :

Le mouvement d'un corps solide avec frottement sur un plan incliné

Le corps est soumis à l'action de deux forces:

$\vec{P}$ : son poids.

et $\vec{R}$ : la réaction du plan incliné.



$$\Delta Ec_{A\to B} = \Sigma W\vec{F}_{A\to B} \quad \Rightarrow \quad \underset{A\to B}{\Delta Ec} = \underset{A\to B}{W\vec{P}} + \underset{A\to B}{W\vec{R}}$$ dans ce cas le travail de la réaction du plan n'est pas nul..

$$\begin{cases} \underset{A\to B}{W\vec{R}} = \underset{A\to B}{W\vec{R}_N} + \underset{A\to B}{W\vec{f}} = \underset{A\to B}{W\vec{f}} \\ \underset{A\to B}{W\vec{P}} = -\underset{A\to B}{\Delta E_{pp}} \end{cases}$$ donc $$\underset{A\to B}{\Delta Ec} = -\underset{A\to B}{\Delta E_{pp}} + \underset{A\to B}{W\vec{f}} \Rightarrow \underbrace{\underset{A\to B}{\Delta Ec} + \underset{A\to B}{\Delta E_{pp}}}_{\underset{A\to B}{\Delta E_m}} = \underset{A\to B}{W\vec{f}}$$

donc $\boxed{\underset{A\to B}{\Delta E_m} = \underset{A\to B}{W\vec{f}}}$

<u>Interprétation</u>: Les forces de frottements ne sont pas conservatives car à cause de leur travail l'énergie mécanique du système diminue, cette diminution est due à une perte d'une partie de l'énergie mécanique par frottement sous forme d'énergie calorifique (chaleur) .

$$\Delta E_m = W\vec{f} = -Q$$

........................................................................................ **SBIRO Abdelkrim**